

ADVANCE

DEA[®]

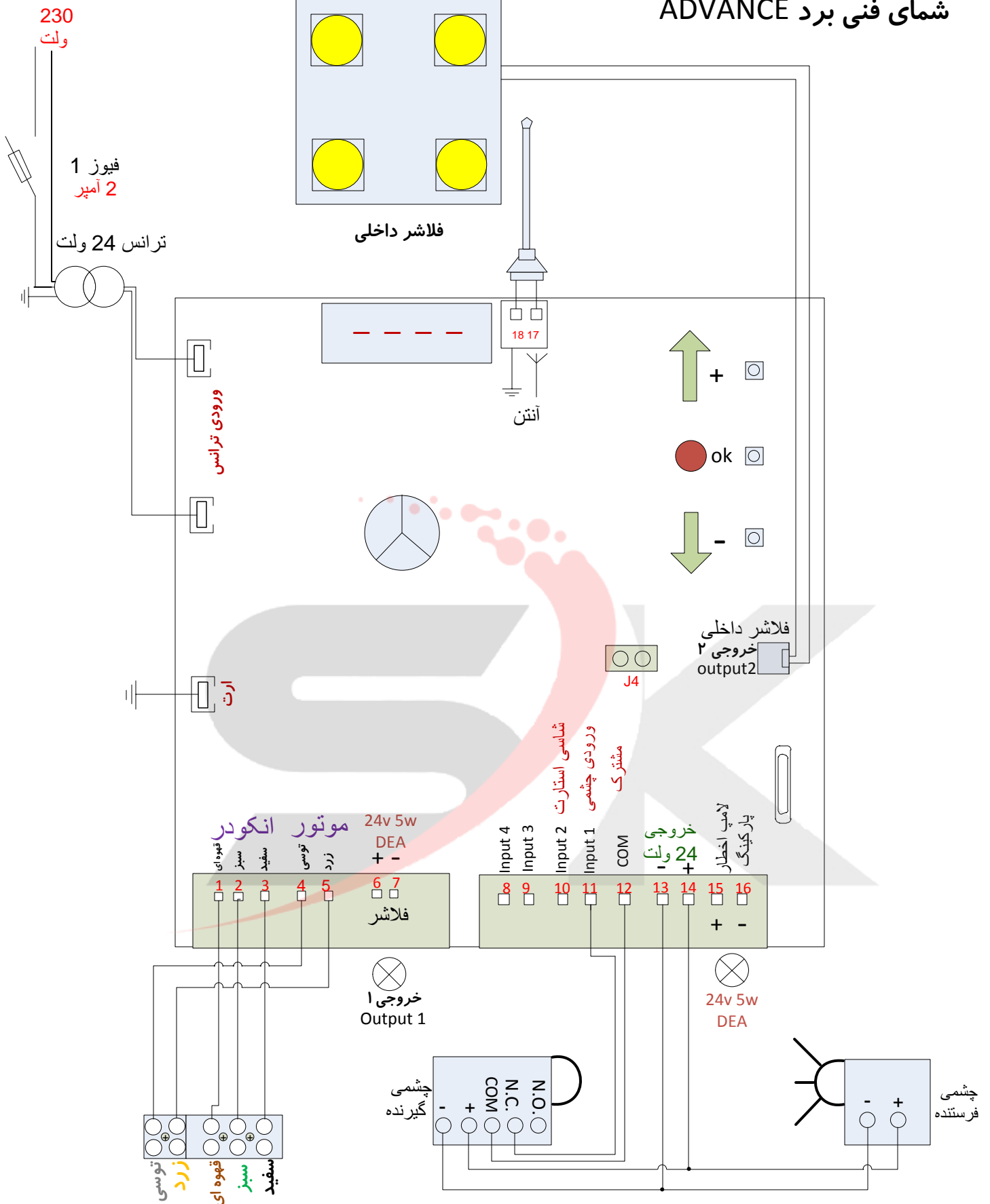
Made in ITALY

راهنمای تنظیم تابلو فرمان: **ADVANCE**

برند: **DEA**

ساخت کشور: ایتالیا

شمای فنی برد ADVANCE



ترمینال موتور



علائم و پیام هایی که امکان دارد بر روی صفحه نمایش مشاهده شود.



در پایین است و مسیر تردد بسته است.



در بالا است و مسیر تردد باز است.

OPEN

در از پایین به سمت بالا حرکت می کند برای باز شدن مسیر.

CLOS

در از بالا به سمت پایین حرکت می کند برای بسته شدن مسیر.

STEP

نوع عملکرد سیستم در حالت Step-By-Step می باشد و شما با فشردن ریموت در هنگام حرکت در، آن را متوقف کرده اید و این علامت نشان داده می شود (در با فشردن دکمه ریموت متوقف شده است)

STOP

برد تابلو فرمان پیغام توقف داده است.

rESP

تنظیم موقعیت یابی:

این پیغام به این معنا آن است که تابلو فرمان یک بار دستور باز و بسته شدن می دهد که با سرعت یکنواخت و آهسته حرکت می کند. تابلو فرمان دستور ریست شدن داده است زیرا اشکالاتی را در حرکت سیستم حس کرده است و یا سیستم پس از قطع برق دوباره راه اندازی شده که این پیغام بر روی صفحه نمایش نشان داده شده است.

باز و بسته شدن با سرعت بسیار کم و قدرت زیاد انجام می شود و می تواند تا ۳ بار تکرار شود برای اینکه کورس کامل را شناسایی کند و از خورد شدن گیربکس جلوگیری کند.

برنامه ریزی سریع و استاندارد

۱- پس از اتصال برق به تابلو فرمان علائم زیر بر روی صفحه نمایش نمایان می شود.



طریقه وارد شدن به پارامترهای تنظیمات

برای وارد شدن به منوی تغییر پارامترها جامپر J4 را از مکان خود خارج نمایید.

حال می توانید با دکمه های + و - از پارامتر ۳ تا ۵ تغییرات مورد نظر خود را اعمال نمایید.

برای بازگشت به حالت آماده به کار دوباره جامپر J4 را در مکان خود نصب نمایید.

توجه: پس از گذاشتن جامپر کلیدهای بر روی برد تغییر کرده و میتوان سیستم را با این کلیدها بالا و پایین نمود.

برای اینکه بتوانید وارد پارامترهای ۵ به بالا شوید نخست بر روی پارامتر ۵ رفته و دکمه + را برای ۵ ثانیه فشرده و نگه دارید حال میتوانید پارامترهای دیگر را ببینید.

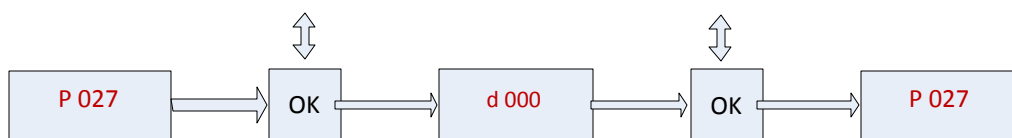
تنظیمات اولیه پس از وصل برق

۲- موقعیت یابی و ذخیره کورس

برای معرفی کورس باز و بسته شدن در، نخست در را کاملا باز نموده و وارد پارامتر P003 شده سپس با نمایان شدن پیغام CL-1 با فشردن و نگه داشتن دکمه های + یا - در به سمت بسته شدن حرکت می کند تا اینکه کورس بسته شدن کامل شود و سپس دست خود را از روی دکمه برداشته و دکمه OK را برای 3 ثانیه فشرده و نگه دارید تا پیغام op-1 ظاهر شود سپس دکمه + یا - را فشرده و نگه دارید تا در کاملا باز شود بعد از آن دکمه ok را برای ۳ ثانیه فشرده و نگه دارید تا پیغام APPr به صورت چشمک زن نمایان شود در این لحظه دست خود را بردارید. بعد از آن در به صورت خیلی آهسته یک بار به صورت اتوماتیک بسته و باز می شود تا پیغام P003 ظاهر شود. حال می توانید برای خارج شدن جامپر را وصل نمایید یا پارامترهای دیگر را تنظیم کنید.

۳- تعریف کردن نوع ریموت

بعد از معرفی کورس در نوع ریموتها را تعیین کنید.



۴- پاک کردن همه ریموتها

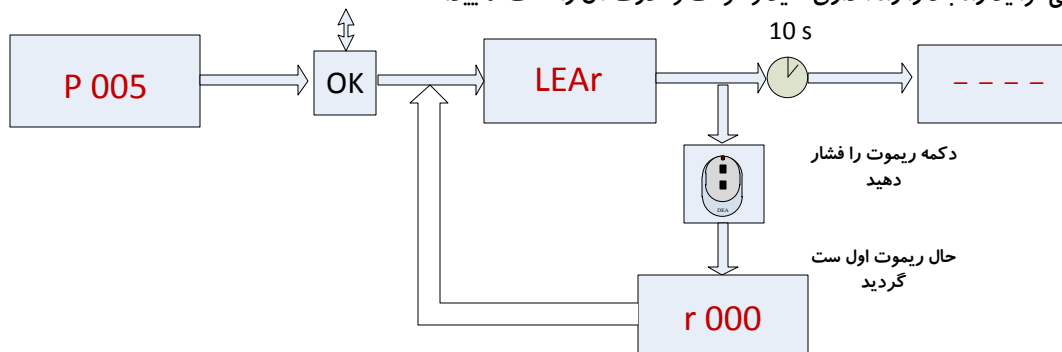
برای پاک کردن تمامی ریموتها بعد از وارد شدن به پارامتر ۴ پیغام Canc به صورت چشمکزن نمایان می شود سپس دکمه Ok را فشرده و نگاه دارید تا پیغام به صورت ثابت درآید و بعد از آن دست خود را از روی دکمه Ok بردارید

۵- پاک کردن یک ریموت خاص

برای پاک کردن ریموت مورد نظر بعد از وارد شدن به پارامتر ۶ پیغام r003 به صورت چشمک زن نمایان می شود سپس عدد ریموت را با دکمه های + و - انتخاب کرده و دکمه Ok را فشرده و نگاه دارید تا پیغام به صورت --- درآید و بعد از آن دست خود را از روی دکمه Ok بردارید

۹- ست کردن ریموت

بعد از تعیین نوع ریموت ، ریموت کنترلرها را ست نمایید و شماره آنها را یادداشت نمایید که اگر نیاز به پاک کردن ریموت مفقودی بود شماره ریموت مورد نظر را داشته باشید و بعد از این مراحل می توانید راه بند را راه اندازی کنید و سرعت و قدرت آن را تست نمایید.



۱۰- تنظیم سرعت آهسته و اولیه در باز و بسته شدن

تنظیم سرعت آهسته در باز شدن

بعد از وارد شدن به پارامتر ۳۱ می‌توانید با دکمه های + و - مقدار سرعت آهسته در باز شدن را وارد نمایید و سپس دکمه Ok را یک بار فشار دهید تا مقدار تعیین شده ذخیره شود

تنظیم سرعت اولیه در باز شدن

بعد از وارد شدن به پارامتر ۳۲ می‌توانید با دکمه های + و - مقدار سرعت اولیه در باز شدن را وارد نمایید و سپس دکمه Ok را یک بار فشار دهید تا مقدار تعیین شده ذخیره شود

تنظیم سرعت اولیه در بسته شدن

بعد از وارد شدن به پارامتر ۳۳ می‌توانید با دکمه های + و - مقدار سرعت اولیه در بسته شدن را وارد نمایید و سپس دکمه Ok را یک بار فشار دهید تا مقدار تعیین شده ذخیره شود

تنظیم سرعت آهسته در بسته شدن

بعد از وارد شدن به پارامتر ۳۴ می‌توانید با دکمه های + و - مقدار سرعت آهسته در بسته شدن را وارد نمایید و سپس دکمه Ok را یک بار فشار دهید تا مقدار تعیین شده ذخیره شود

۱۱- بازگشت پارامترها به تنظیم کارخانه

برای بازگشت پارامترها به تنظیمات کارخانه وارد پارامتر ۷ شده و پس از دیدن پیام Def1 به صورت چشمک زن دکمه Ok را فشرده و نگه دارید تا پیام به صورت ثابت درآید سپس دست خود را از روی دکمه بردارید ، حال تمامی پارامترها به تنظیمات کارخانه (ریست) برگشته است.

۱۲- تنظیمات ورودی های برد (Inputs) به دلخواه از P019 تا P022

برای تغییر اینپوتها به صورت دلخواه به توضیحات صفحه (۰۰) مراجعه کنید.

۱۳- بازگشت ورودیها به تنظیم کارخانه (inputs)

برای بازگشت ورودیها به حالت کارخانه نخست وارد پارامتر ۱۰ شده و پیام Def2 به صورت چشمک زن نمایان شود سپس دکمه Ok را بفشارید و نگه دارید تا پیام به صورت ثابت درآید بعد از آن دست خود را از روی دکمه بردارید تا پیام بسته بودن در نمایش داده شود.

TYPE 04

ADVANCE

تابلو فرمان

P039- تنظیم قدرت موتور در سرعت آهسته، در حین بسته شدن	P001- استفاده نمی شود
P040- استفاده نمی شود	P002- استفاده نمی شود
P041- تنظیم زمان بسته شدن اتوماتیک	P003- موقعیت یابی اتوماتیک و شناسایی محدوده حرکتی در
P042- تنظیم زمان بسته شدن اتوماتیک نفر رو	P004- پاک کردن همه ریموتها
P043- مقدار درصد حرکت در نفر و	P005- معرفی ریموت جدید
P044- تنظیم پیش هشدار فلاشر	P006- پاک کردن یک ریموت دلخواه
P045- استفاده نمی شود	P007- بازگشت برنامه به تنظیمات کارخانه
P046- استفاده نمی شود	P008- استفاده نمی شود
P047- عملکرد ریموت در هنگام حرکت در	P009- استفاده نمی شود
P048- استفاده نمی شود	P010- بازگشت ورودیها به تنظیمات کارخانه (INPUTS)
P049- تعیین نوع عملکرد در با هر بار فشردن ریموت	P011- استفاده نمی شود
P050- تعیین نوع عملکرد چشم 1	P012- استفاده نمی شود
P051- تعیین نوع عملکرد چشم 2	P013- استفاده نمی شود
P052- نحوه تاخیر در قطع عملکرد لامپ اخطار	P014- استفاده نمی شود
P053- استفاده نمی شود	P015- استفاده نمی شود
P054- شتاب حرکت از آرام به تند (افزایش سرعت به صورت تدریجی)	P016- استفاده از لبه ایمنی در ورودی شماره 1 (INPUT-1)
P055- تعیین حرکت موتور بعد از برخورد به مانع در حین باز شدن	P017- انتخاب کلید + به عنوان حرکت به بالا و پایین
P056- تعیین حرکت موتور بعد از برخورد به مانع در حین بسته شدن	P018- انتخاب کلید - به عنوان حرکت به بالا و پایین
P057- استفاده نمی شود	P019- تغییر عملکرد Input1 به صورت دلخواه
P058- تنظیم چرخش روتور، انتهای کورس در حین بسته شدن	P020- تغییر عملکرد Input2 به صورت دلخواه
P059- بعد از تشخیص مانع ، روتور چند بار در جهت بسته شدن بچرخد؟	P021- تغییر عملکرد Input3 به صورت دلخواه
P060- انتخاب محل شروع قدرت و سرعت آهسته در حین بسته شدن	P022- تغییر عملکرد Input4 به صورت دلخواه
P061- استفاده نمی شود	P023- تعریف عملکرد کانال اول ریموت
P062- تغییر دادن خروجی ۲ Output2	P024- تعریف عملکرد کانال دوم ریموت
P063- استفاده نمی شود	P025- تعریف عملکرد کانال سوم ریموت(در ریموت ۴ کاناله)
P064- Reset شدن تعداد کارکرد دستگاه	P026- تعریف عملکرد کانال چهارم ریموت(در ریموت ۴ کاناله)
P065- تعیین دوره سرویس و نگهداری از طریق فلاشر	P027- تعریف نوع ریموتهای فابریک
P066- تغییر دادن خروجی ۱ Output1	P028- استفاده نمی شود
P067- تعیین نوع عملکرد لبه ایمنی شماره ۱ (در صورت استفاده)	P029- استفاده نمی شود
P068- تعیین نوع عملکرد لبه ایمنی شماره ۲ (در صورت استفاده)	P030- استفاده نمی شود
P069- استفاده نمی شود	P031- تنظیم سرعت آهسته در حین باز شدن
P070- سرعت شتابگیری (حرکت از آرام به تند و از تند به آرام)	P032- تنظیم سرعت اولیه در حین باز شدن
P071- آزمایش خودکار ولتاژ خروجی	P033- تنظیم سرعت اولیه در حین بسته شدن
P072- استفاده نمی شود	P034- تنظیم سرعت آهسته در حین بسته شدن
.	P035- چند درصد مسیر در هنگام باز شدن با سرعت آهسته طی شود؟
.	P036- چند درصد مسیر در هنگام بسته شدن با سرعت آهسته طی شود؟
.	P037- تنظیم قدرت موتور در حین باز شدن
P099- استفاده نمی شود	P038- تنظیم قدرت موتور در حین بسته شدن

توضیحات	شماره پارامترها
<p>موقعیت یابی اتوماتیک و شناسایی محدوده حرکتی بازو</p> <p>برای معرفی کورس باز و بسته شدن در، نخست در را کاملا باز نموده و وارد پارامتر P003 شده سپس با نمایان شدن پیغام CL-1 با فشردن و نگه داشتن دکمه های + یا - در به سمت بسته شدن حرکت می کند تا اینکه کورس بسته شدن کامل شود و سپس دست خود را از روی دکمه برداشته و دکمه OK را برای 3 ثانیه فشرده و نگه دارید تا پیغام op-1 ظاهر شود سپس دکمه + یا - را فشرده و نگه دارید تا در کاملا باز شود بعد از آن دکمه ok را برای ۳ ثانیه فشرده و نگه دارید تا پیغام APPr به صورت چشمک زن نمایان شود در این لحظه دست خود را بردارید. بعد از آن در به صورت خیلی آهسته یک بار به صورت اتوماتیک بسته و باز می شود تا پیغام P003 ظاهر شود. حال می توانید برای خارج شدن جامپر را وصل نمایید یا پارامترهای دیگر را تنظیم کنید.</p>	P003
<p>پاک کردن همه ریموتها</p> <p>برای پاک کردن تمامی ریموتها نخست وارد پارامتر شده و پیغام  به صورت چشمک زن نمایان می شود که پس از نگه داشتن دکمه Ok برای چند ثانیه پیغام ثابت میشود و در این حالت دست خود را از روی دکمه بردارید تا به صورت خودکار خارج از محیط برنامه خارج شود.</p>	P004
<p>معرفی ریموت جدید</p> <p>پس از وارد شدن به این پارامتر پیغام  نمایان می شود که در این حالت می توانید دکمه بالای ریموت را برای ۱ ثانیه بفشارید و بردارید و پیغام r000 تا r099 نمایان می شود که نشان دهنده شماره این ریموت ذخیره شده می باشد که اگر نیاز به پاک کردن آن باشد شماره ریموت مورد نظر را یادداشت نمایید سپس برای خارج شدن ۱۰ ثانیه صبر کنید تا از این پارامتر خارج شود.</p>	P005
<p>پاک کردن یک ریموت دلخواه</p> <p>پس از وارد شدن به این پارامتر ، شماره ریموت مورد نظر را با دکمه های + و - وارد کرده و دکمه Ok را بفشارید و نگه دارید تا پیغام  نمایان شود سپس دست خود را از روی دکمه Ok بردارید در این مرحله ریموت مورد نظر پاک شده است.</p>	P006
<p>بازگشت برنامه به تنظیمات کارخانه</p> <p>پس از وارد شدن به این پارامتر پیغام  به صورت چشمک زن ظاهر می شود سپس دکمه ok را بفشارید و نگه دارید تا به صورت ثابت درآید در این حالت دست خود را بردارید و تمامی پارامترها به حالت کارخانه برگشته است.</p>	P007
<p>بازگشت ورودی ها به تنظیمات کارخانه (INPUTS)</p> <p>پس از وارد شدن این پارامتر پیغام  به صورت چشمک زن ظاهر می شود سپس دکمه ok را بفشارید و نگه دارید تا پیغام به صورت ثابت درآید در این حالت می توانید دست خود را بردارید و تمامی ورودیها به حالت کارخانه برگشته است.</p>	P010
<p>استفاده از لبه ایمنی در ورودی شماره ۱ (INPUT-1)</p> <p>d000 = لبه ایمنی نصب نشده است. d001 = استفاده از لبه ایمنی با مقاومت 8k2</p>	P016

توضیحات

شماره
پارامترها

استفاده و تغییر عملکرد ورودیها به صورت دلخواه

d000 = ورودی غیر فعال است
 d001 = استارت
 d002 = نفرو
 d003 = باز شدن (فشردن دکمه بصورت لحظه ای در به طور کامل باز میشود)
 d004 = بسته شدن (فشردن دکمه بصورت لحظه ای در به طور کامل بسته میشود)
 d005 = باز شدن با فشردن و نگه داشتن دکمه ریموت
 d006 = بسته شدن با فشردن و نگه داشتن دکمه ریموت
 d008 = چشمی شماره ۱
 d009 = چشمی شماره ۲
 d010 = لبه ایمنی ۱
 d011 = متوقف (حالت قفل شونده)
 d012 = میکروسوییچ باز شدن موتور
 d014 = میکروسوییچ بسته شدن موتور
 d016 = لبه ایمنی شماره ۲

مقادیر پیش فرض	شماره ورودیها	شماره پارامترها
d003	▲	P017
d004	▼	P018
d008	INPUT-1	P019
d001	INPUT-2	P020
d000	INPUT-3	P021
d000	INPUT-4	P022

P017
الی
P022

تعیین عملکرد کانالهای ریموت

d000 = ورودی غیر فعال است
 d001 = استارت
 d002 = نفرو
 d003 = باز شدن
 d004 = بسته شدن
 d005 = باز شدن با فشردن و نگه داشتن دکمه ریموت
 d006 = بسته شدن با فشردن و نگه داشتن دکمه ریموت
 d009 = انتخاب به عنوان روشن کردن فلاشر روی سیستم

مقادیر پیش فرض	شماره ورودیها	شماره پارامترها
d001	کانال اول CH 1	P023
d000	کانال دوم CH 2	P024
d000	کانال سوم CH 3	P025
d000	کانال چهارم CH 4	P026

P023
الی
P026

تعریف نوع ریموتهای فابریک

شماره ورودیها	مدل و نوع ریموت
d000	HCS fix-code
d001	HCS rolling-code
d002	Dip-switch

P027

توضیحات	شماره پارامترها
تنظیم سرعت آهسته در حین باز شدن	P031
تنظیم از ۱۵٪ تا ۱۰۰٪ مقدار پیش فرض کارخانه: d030	
تنظیم سرعت اولیه در حین باز شدن	P032
تنظیم از ۱۵٪ تا ۱۰۰٪ مقدار پیش فرض کارخانه: d100	
تنظیم سرعت اولیه در حین بسته شدن	P033
تنظیم از ۱۵٪ تا ۱۰۰٪ مقدار پیش فرض کارخانه: d100	
تنظیم سرعت آهسته در حین بسته شدن	P034
تنظیم از ۱۵٪ تا ۱۰۰٪ مقدار پیش فرض کارخانه: d030	
چند درصد مسیر در هنگام باز شدن با سرعت آهسته طی شود؟	P035
تنظیم از ۰٪ تا ۸۰٪ مقدار پیش فرض کارخانه: d030	
چند درصد مسیر در هنگام بسته شدن با سرعت آهسته طی شود؟	P036
تنظیم از ۰٪ تا ۸۰٪ مقدار پیش فرض کارخانه: d030	
تنظیم قدرت موتور در حین باز شدن	P037
تنظیم از ۱۵٪ تا ۱۰۰٪ مقدار پیش فرض کارخانه: d099	
تنظیم قدرت موتور در حین بسته شدن	P038
تنظیم از ۱۵٪ تا ۱۰۰٪ مقدار پیش فرض کارخانه: d099	
تنظیم قدرت موتور در سرعت آهسته، در حین بسته شدن (این پارامتر را هم زمان با پارامتر P058 تنظیم نمایید)	P039
تنظیم از ۱٪ تا ۱۰۰٪ مقدار پیش فرض کارخانه: d060	
تنظیم زمان بسته شدن اتوماتیک	P041
تنظیم از ۰ ثانیه تا ۲۵۵ ثانیه مقدار پیش فرض کارخانه: d000	
تنظیم زمان بسته شدن اتوماتیک نفر رو	P042
تنظیم از ۰ ثانیه تا ۲۵۵ ثانیه مقدار پیش فرض کارخانه: d000	

توضیحات		شماره پارامترها	
مقدار درصد حرکت در نفرو		P043	
مقدار پیش فرض کارخانه : d030	تنظیم از ۵ ثانیه تا ۵۰ ثانیه		
تنظیم پیش هشدار فلاشر		P044	
مقدار پیش فرض کارخانه : d000	تنظیم از ۰ ثانیه تا ۱۰ ثانیه		
عملکرد ریموت در هنگام حرکت در		P047	
پیش فرض	انتخاب		شماره ورودیها
	در حین حرکت ریموت عمل می کند و می توان در را متوقف یا حرکت را برعکس کرد		d000
	در حین حرکت در به سمت بالا ریموت عمل نمی کند		d001
هنگام باز و بسته شدن با ریموت نمی توان حرکت در را متوقف یا معکوس کرد	d002		
تعیین نوع عملکرد در با هر بار فشردن ریموت		P049	
پیش فرض	نوع عملکرد		شماره ورودیها
	باز ← بسته ← باز		d000
باز ← توقف ← بسته ← توقف Step by step	d001		
تعیین نوع عملکرد چشم متصل به INPUT1 و INPUT2		P050 و P051	
توضیحات	شماره		
فعال در بسته شدن و متوقف بودن در	d000		
فعال در باز و بسته شدن	d001		
فعال در بسته شدن	d002		
همانند d000 می باشد با همراه بسته شدن سریع	d003		
همانند d001 می باشد با همراه بسته شدن سریع	d004		
همانند d002 می باشد با همراه بسته شدن سریع	d005		

توضیحات

شماره
پارامترها

نحوه تاخیر در قطع عملکرد لامپ اخطار

P052

از زمان حرکت در به سمت بالا لامپ روشن می ماند

شماره ورودیها	نحوه عملکرد
d002 تا d225	تعیین کننده زمان تاخیر قطع روشن ماندن بعد از توقف در به سمت بالا و پایین از ۲ ثانیه تا ۲۵۵ ثانیه
d030	پیش فرض

شتاب حرکت از آرام به تند (افزایش سرعت به صورت تدریجی)

P054

شماره ورودیها	نحوه عملکرد
d000	حالت تدریجی غیر فعال است. در با سرعت تعیین شده حرکت می کند
d001	در به آرامی حرکت کرده تا به سرعت تعیین شده برسد

تعیین حرکت موتور بعد از برخورد به مانع در حین باز شدن

P055

شماره ورودیها	نحوه عملکرد
d000	در، حین پایین آمدن بعد از برخورد به سمت بالا حرکت می کند
d000 > بیشتر از	در، حین پایین آمدن بعد از برخورد، چند ثانیه در جهت بالا حرکت کند؟
d003	پیش فرض

توضیحات

شماره
پارامترها

تعیین حرکت موتور بعد از برخورد به مانع در حین بسته شدن

P056

شماره ورودیها	نحوه عملکرد
d000	در، حین پایین آمدن بعد از برخورد به سمت بالا حرکت می کند
$\leq d010$ کمتر از	در، حین پایین آمدن بعد از برخورد، چند ثانیه در جهت بالا حرکت کند؟
d003	پیش فرض

تنظیم چرخش روتور، انتهای کورس در حین بسته شدن

P058

تنظیم مقدار سرعت چرخش روتور در سرعت آهسته، در حین بسته شدن

شماره ورودیها	نحوه عملکرد
d020	مقدار چرخش روتور را می توان از ۲۰ تا ۲۲۵ دور انتخاب نمود
d255	بیشترین مقدار حرکت روتور

بعد از تشخیص مانع در سرعت آهسته ، روتور چند بار در جهت بسته شدن بچرخد؟

P059

برای اینکه حساسیت سیستم در برخورد با مانع کمتر شود باید مقدار پارامتر ۳۸ و ۳۹ و ۶۰ را بیشتر و مقدار این پارامتر را کمتر و بیشتر از صفر شود.

شماره ورودیها	نحوه عملکرد
d005	در، حین پایین آمدن بعد از برخورد، روتور پنج باره سمت عکس حرکت می کند
d255	بیشترین مقدار حرکت روتور

توضیحات

شماره
پارامترها

انتخاب محل شروع قدرت و سرعت آهسته در حین بسته شدن
این پارامتر به پارامتر ۵۹ مرتبط است

P060

شماره ورودیها	نحوه عملکرد
d002	کمترین مقدار
d100 %	بیشترین مقدار
d050	پیش فرض

(OUTPUT_2)

تغییر دادن خروجی ۲

P062

توضیحات	شماره ورودی
قفل معمولی	d000
فلاشر	d001
فلاشر داخلی	d002
لامپ اخطار فقط در باز شدن	d003
لامپ اخطار داخلی فقط در باز شدن	d004
تاخیر در قطع لامپ (توسط پارامتر ۵۲ تنظیم نمایید)	d005
خروجی ۲۴ ولت دائم برای قفل کلونی ۵ وات در حین حرکت در	d006
خروجی ۲۴ ولت لحظه ای برای قفل ۵ وات	d007
خروجی ۲۴ ولت برای مصرف کننده جانبی ۵ وات	d008
بعد از به پایان رسیدن حرکت در می توان خروجی ۲۴ ولت ۵ وات را از ۱۱ ثانیه تا ۲۵۵ ثانیه کنترل کرد و بعد از آن خروجی ELOCK خاموش شود.	d010 > عدد

برای استفاده از حالت ۸ باید پارامترهای ۶۱ و ۷۱ بر روی عدد ۱ باشد.

Reset شدن تعداد کارکرد دستگاه

P064

توضیحات	شماره ورودی
بعد از ۱۰۰ بار کارکرد ، مقدار کارکرد صفر	d000
بعد از ۱۰۰۰ بار کارکرد ، مقدار کارکرد صفر	d001
بعد از ۱۰۰۰۰ بار کارکرد ، مقدار کارکرد صفر	d002
بعد از ۱۰۰۰۰۰ بار کارکرد ، مقدار کارکرد صفر	d003

توضیحات

شماره
پارامترها

تعیین دوره سرویس و نگهداری از طریق فلاشر

بعد از تعداد مشخص شده ، قبل از باز شدن در فلاشر برای ۴ ثانیه چشمک می زند و بعد از آن در باز می شود.
از این طریق می توان به مصرف کننده اعلام کرد که دوره سرویس و نگهداری رسیده است و با نصاب تماس بگیرند.

P065

شماره ورودیها	نحوه عملکرد
d000	تعیین دوره سرویس و نگهداری غیر فعال است
d001	تعیین دوره سرویس پس از ۱×۵۰=دوره سرویس
d255	تعیین دوره سرویس پس از ۵۰×۲۵۵=دوره سرویس

تغییر دادن خروجی ۱ (OUTPUT_1) برای استفاده از حالت ۸ باید پارامترهای ۶۱ و ۷۱ بر روی عدد ۱ باشد.

P066

شماره ورودی	توضیحات
d000	قفل معمولی
d001	فلاشر
d002	فلاشر داخلی
d003	لامپ اخطار فقط در باز شدن
d004	لامپ اخطار داخلی فقط در باز شدن
d005	تاخیر در قطع لامپ (توسط پارامتر ۵۲ تنظیم نماید)
d006	خروجی ۲۴ ولت دائم برای قفل کلونی ۵ وات در حین حرکت در
d007	خروجی ۲۴ ولت لحظه ای برای قفل ۵ وات
d008	خروجی ۲۴ ولت برای مصرف کننده جانبی ۵ وات
d010 > عدد	بعد از به پایان رسیدن حرکت در می توان خروجی ۲۴ ولت ۵ وات را از ۱۱ ثانیه تا ۲۵۵ ثانیه کنترل کرد و بعد از آن خروجی ELOCK خاموش شود.

تعیین نوع عملکرد لبه ایمنی شماره ۱ (در صورت استفاده)

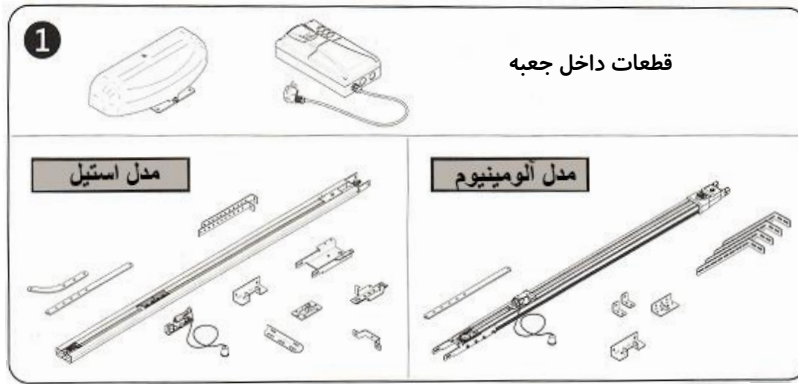
P067

شماره ورودیها	نحوه عملکرد
d000	لبه ایمنی همیشه فعال است
d001	لبه ایمنی فقط هنگام بسته شدن فعال است
d002	لبه ایمنی فقط هنگام بسته شدن و قبل از حرکت فعال می شود
d003	لبه ایمنی فقط هنگام باز شدن فعال است
d004	لبه ایمنی فقط هنگام باز شدن و قبل از هر حرکت فعال می شود

توضیحات	شماره پارامترها													
<p>تعیین نوع عملکرد لبه ایمنی شماره ۲ (در صورت استفاده)</p> <table border="1" data-bbox="603 235 1018 936"> <thead> <tr> <th data-bbox="603 235 641 443" rowspan="5">پیش فرض</th> <th data-bbox="641 235 829 324">شماره ورودیها</th> <th data-bbox="829 235 1018 324">نحوه عملکرد</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td data-bbox="641 324 829 443">d000</td> <td data-bbox="829 324 1018 443">لبه ایمنی همیشه فعال است</td> </tr> <tr> <td data-bbox="641 443 829 566">d001</td> <td data-bbox="829 443 1018 566">لبه ایمنی فقط هنگام بسته شدن فعال است</td> </tr> <tr> <td data-bbox="641 566 829 696">d002</td> <td data-bbox="829 566 1018 696">لبه ایمنی فقط هنگام بسته شدن و قبل از حرکت فعال می شود</td> </tr> <tr> <td data-bbox="641 696 829 819">d003</td> <td data-bbox="829 696 1018 819">لبه ایمنی فقط هنگام باز شدن فعال است</td> </tr> <tr> <td data-bbox="641 819 829 936">d004</td> <td data-bbox="829 819 1018 936">لبه ایمنی فقط هنگام باز شدن و قبل از هر حرکت فعال می شود</td> </tr> </tbody> </table>	پیش فرض	شماره ورودیها	نحوه عملکرد	d000	لبه ایمنی همیشه فعال است	d001	لبه ایمنی فقط هنگام بسته شدن فعال است	d002	لبه ایمنی فقط هنگام بسته شدن و قبل از حرکت فعال می شود	d003	لبه ایمنی فقط هنگام باز شدن فعال است	d004	لبه ایمنی فقط هنگام باز شدن و قبل از هر حرکت فعال می شود	P068
پیش فرض		شماره ورودیها	نحوه عملکرد											
		d000	لبه ایمنی همیشه فعال است											
		d001	لبه ایمنی فقط هنگام بسته شدن فعال است											
		d002	لبه ایمنی فقط هنگام بسته شدن و قبل از حرکت فعال می شود											
	d003	لبه ایمنی فقط هنگام باز شدن فعال است												
d004	لبه ایمنی فقط هنگام باز شدن و قبل از هر حرکت فعال می شود													
<p>سرعت شتابگیری (حرکت از آرام به تند و از تند به آرام) در زمان تعیین شده ،سرعت از صفر شتاب گرفته تا به سرعت اولیه که تعیین شده می رسد</p> <table border="1" data-bbox="603 1041 1018 1350"> <thead> <tr> <th data-bbox="603 1041 641 1249" rowspan="2">پیش فرض</th> <th data-bbox="641 1041 829 1131">شماره ورودیها</th> <th data-bbox="829 1041 1018 1131">نحوه عملکرد</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td data-bbox="641 1131 829 1249">d108</td> <td data-bbox="829 1131 1018 1249">d000</td> <td data-bbox="829 1131 1018 1249">غیر فعال کردن شتاب گیری</td> </tr> <tr> <td data-bbox="603 1249 641 1350"></td> <td data-bbox="641 1249 829 1350">>d000 تا d255</td> <td data-bbox="829 1249 1018 1350">به ازای هر عدد تعیین شده × ۰/۰۶ ثانیه</td> </tr> </tbody> </table>	پیش فرض	شماره ورودیها	نحوه عملکرد	d108	d000	غیر فعال کردن شتاب گیری		>d000 تا d255	به ازای هر عدد تعیین شده × ۰/۰۶ ثانیه	P070				
پیش فرض		شماره ورودیها	نحوه عملکرد											
	d108	d000	غیر فعال کردن شتاب گیری											
	>d000 تا d255	به ازای هر عدد تعیین شده × ۰/۰۶ ثانیه												
<p>آزمایش خودکار ولتاژ خروجی ولتاژ های خروجی ۲۴ مستقیم آزمایش می شود تا به مصرف کننده های متصل شده به برد آسیبی وارد نشود</p> <table border="1" data-bbox="614 1478 1021 1792"> <thead> <tr> <th data-bbox="614 1478 641 1686" rowspan="2">پیش فرض</th> <th data-bbox="641 1478 829 1568">شماره ورودیها</th> <th data-bbox="829 1478 1021 1568">نحوه عملکرد</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td data-bbox="641 1568 829 1686">d000</td> <td data-bbox="829 1568 1021 1686">آزمایش ولتاژ خروجی غیر فعال است</td> </tr> <tr> <td data-bbox="614 1686 641 1792"></td> <td data-bbox="641 1686 829 1792">d001</td> <td data-bbox="829 1686 1021 1792">آزمایش ولتاژ خروجی فعال است</td> </tr> </tbody> </table>	پیش فرض	شماره ورودیها	نحوه عملکرد	d000	آزمایش ولتاژ خروجی غیر فعال است		d001	آزمایش ولتاژ خروجی فعال است	P071					
پیش فرض		شماره ورودیها	نحوه عملکرد											
	d000	آزمایش ولتاژ خروجی غیر فعال است												
	d001	آزمایش ولتاژ خروجی فعال است												

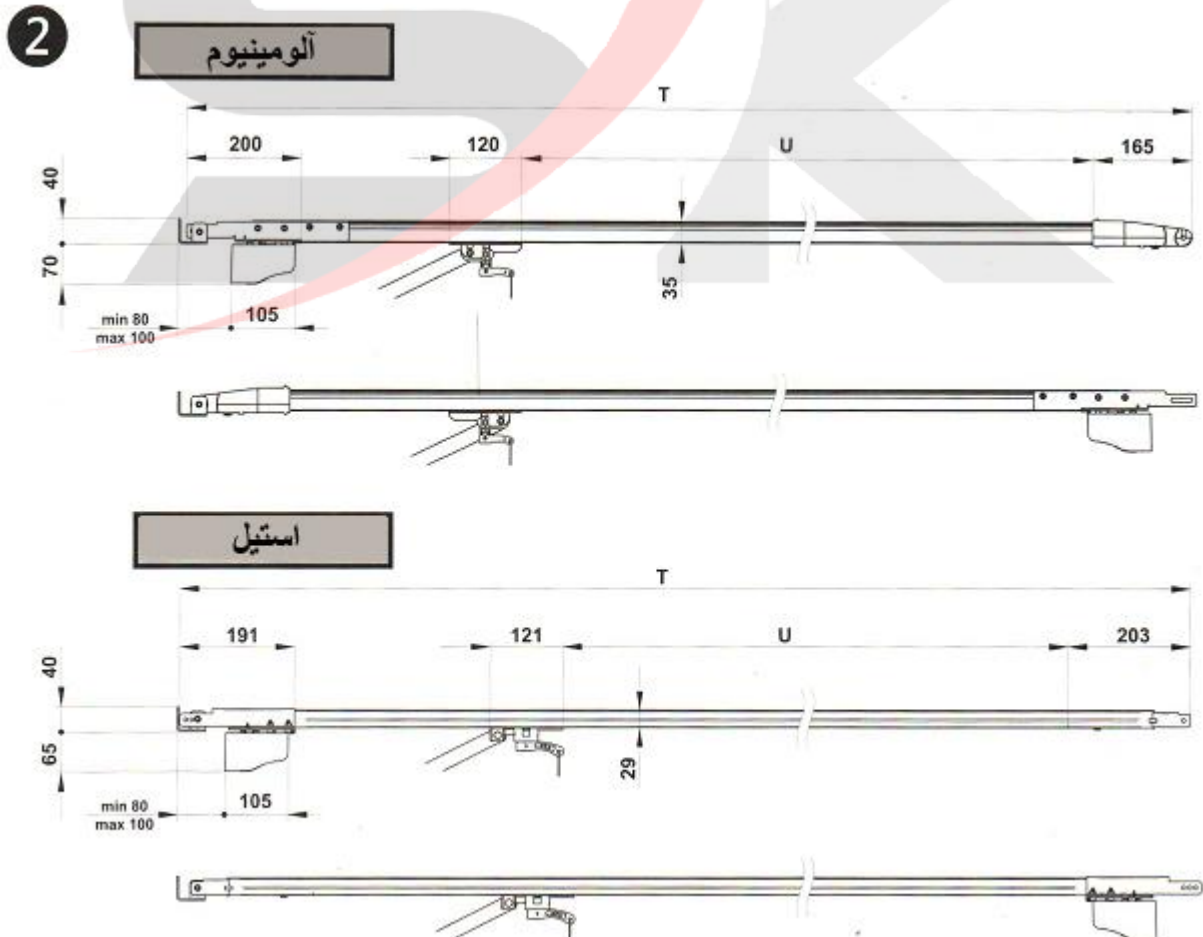
روش های برطرف کردن پیام خطا	علائم خطا در صفحه نمایش
<p>تنظیم مجدد موقعیت یابی</p> <ul style="list-style-type: none"> - تابلو فرمان یک بار دستور باز و بسته شدن می دهد با سرعت حرکت آهسته و قدرت زیاد تا زمانی که کورس کامل شده و به پایان برسد. - مطمئن شوید در مسیر در مانعی وجود نداشته باشد. - سیستم اشکالاتی را در حرکت در مشاهده کرده و تابلو فرمان این هشدار را داده است تا کورس کامل شود. - سیستم پس از هر بار قطع برق این هشدار را داده و یک بار کورس باز و بسته شدن می گیرد. - این کورس گرفتن امکان دارد تا سه بار تکرار شود و بدون هیچگونه نگرانی چندین بار باز و بسته کنید تا کورس کامل شود. - کورس گرفتن دلیل پایین بودن سرعت و بالا بودن قدرت این است که شفت و گیربکس از خورد شدن جلوگیری شود. - پس از پایان کورس گرفتن قدرت و سرعت و شتاب را دوباره تنظیم کنید تا به کارکرد دلخواه دست یابید. - اگر در هنگام کورس گرفتن احساس کردید به در و سیستم فشار می آید با دست به بالا و پایین آمدن در کمک کنید. - دستورات باز و بسته شدن را از ریموت اصلی شرکت DEA صادر کنید. 	<div style="border: 1px solid black; padding: 5px; width: 80px; margin: auto;">ErrP</div>
<p>خطای چشم الکترونیک و یا لبه ایمنی</p> <ul style="list-style-type: none"> - سیم ها و اتصالات را به صورت کامل کنترل کنید. - از عملکرد درست چشم و رله آن و سلامت کامل مطمئن شوید. 	<div style="border: 1px solid black; padding: 5px; width: 80px; margin: auto;">Err3</div>
<p>خطای ولتاژ های تابلو فرمان</p> <ul style="list-style-type: none"> - ممکن است ولتاژهای ورودی برد دچار مشکل شده باشد. - ولتاژ ورودی برق به تابلو فرمان را قطع نمایید و اطمینان حاصل کنید که باتری را هم قطع کرده باشید و سپس ولتاژ را وصل نمایید. - با مولتی متر ولتاژ های ورودی شهری و خروجی ترانس تابلو فرمان را کنترل کنید که به ترتیب ۲۲۰ و ۲۴ ولت باشد. - توسط ریموت اصلی DEA دستور باز شدن دهید. - اگر دوباره این پیغام بر روی صفحه نمایش ظاهر شد برد دچار مشکل شده است و با هماهنگی برای بررسی کامل به واحد خدمات پس از فروش ارسال کنید. 	<div style="border: 1px solid black; padding: 5px; width: 80px; margin: auto;">Err4</div>
<p>خطای زمان کارکرد مداوم</p> <ul style="list-style-type: none"> - بیشترین زمان برای کارکرد بدون توقف ۴ دقیقه می باشد. - حرکت اپراتور بعد از به پایان رسیدن کورس ، باید بایستد و موتور خاموش شود. اگر این اتفاق صورت نگیرد از سالم بودن انکودر مطمئن شوید. - از سالم بودن موتور و برد اطمینان حاصل کنید. 	<div style="border: 1px solid black; padding: 5px; width: 80px; margin: auto;">Err5</div>
<p>خطای مانع</p> <ul style="list-style-type: none"> - در به مانعی برخورد کرده و یا حدود ۱۰ ثانیه به سیستم فشار وارد شده است. - مانع را از جلوی حرکت در خارج کنید. - دستور باز و بسته شدن در را توسط ریموت اصلی DEA صادر کنید. - از عملکرد تابلو و موتور و انکودر مطمئن شوید. 	<div style="border: 1px solid black; padding: 5px; width: 80px; margin: auto;">Err6</div>
<p>خطای موتور</p> <ul style="list-style-type: none"> - اتصالات سیم ها چک شود. - انکودر چک شود. - دستور باز و بسته شدن در را توسط ریموت اصلی DEA صادر نمایید. - اگر بعد از دستور باز و بسته شدن دوباره پیام های خطای Err7 مشاهده گردید برد را برای بررسی به واحد خدمات ارسال کنید. 	<div style="border: 1px solid black; padding: 5px; width: 80px; margin: auto;">Err7</div>
<p>خطای حافظه پروگرامر</p> <ul style="list-style-type: none"> - اشکالی در آی سی ها بوجود آمده. - برد را برای بررسی بیشتر به مرکز خدمات ارسال نمایید. 	<div style="border: 1px solid black; padding: 5px; width: 80px; margin: auto;">Err9</div>

نحوه نصب ریل و یراق و موتور



۲- مقدار کورس و ابعاد سیستم در جدول زیر و عکس شماره ۲ مشخص گردیده است.

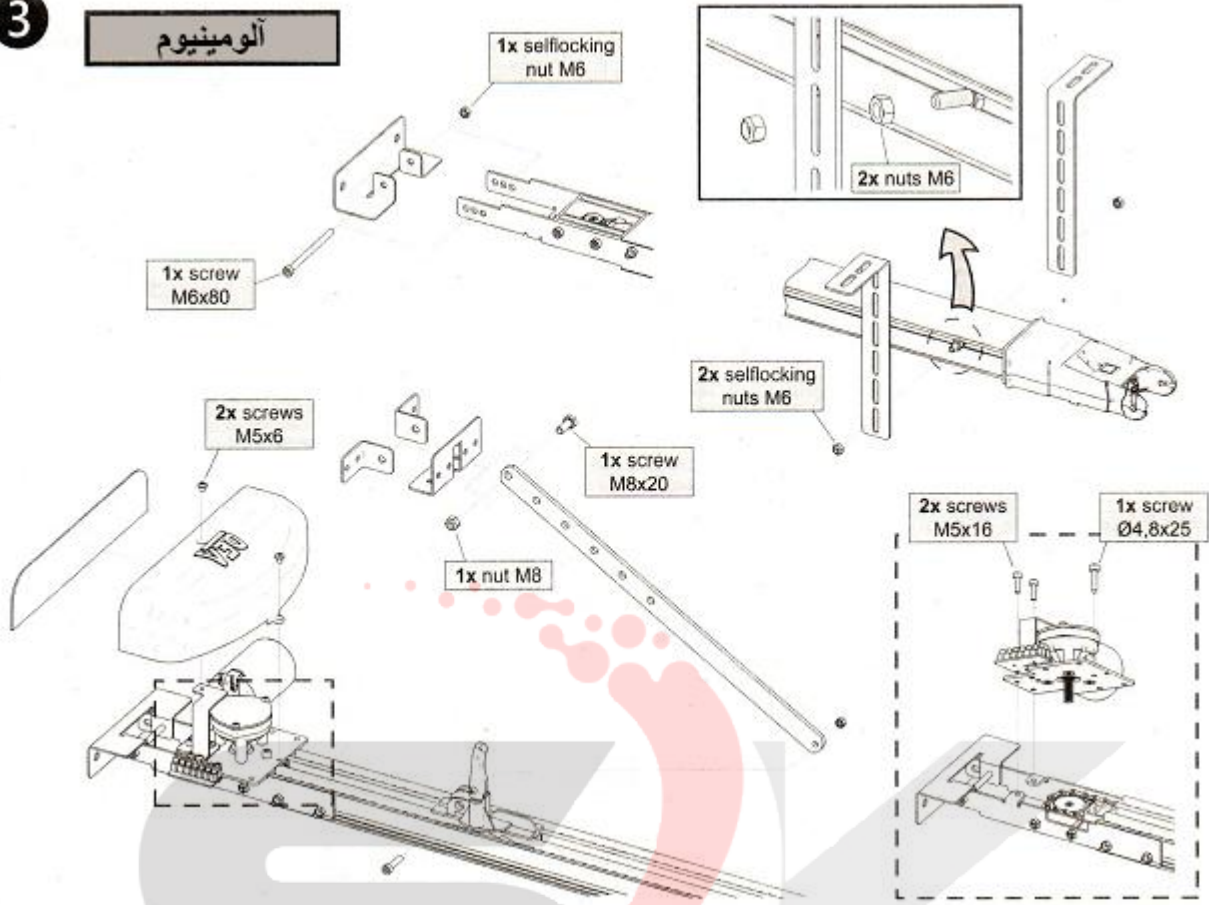
مدل	U طول کورس	T طول ریل با سیستم
آلومینیوم	mm ۲۶۲۰	mm ۳۳۲۰
استیل	mm ۲۸۶۱	mm ۳۳۷۷



۳- نحوه و محل نصب قطعات

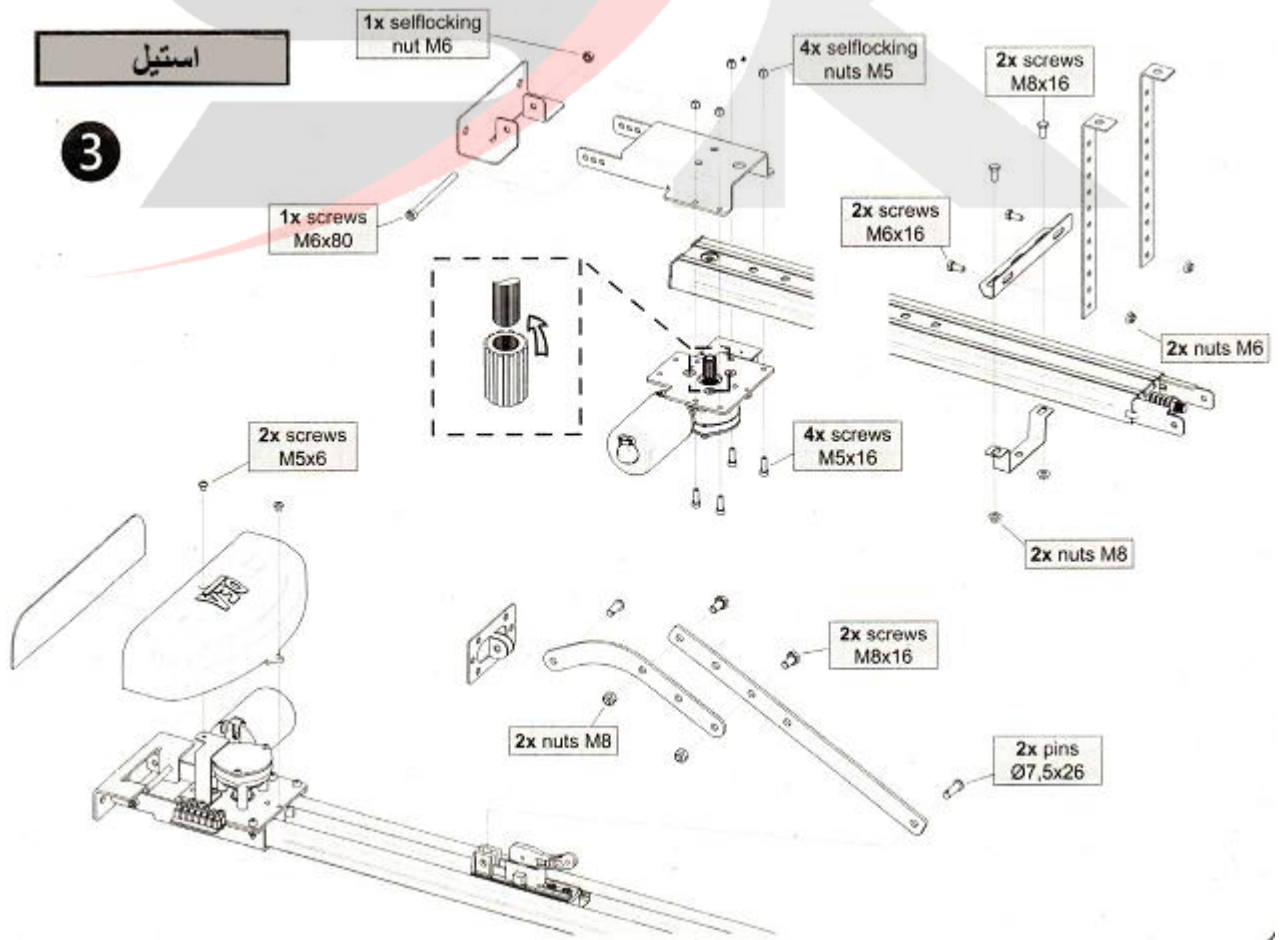
3

آلومینیوم



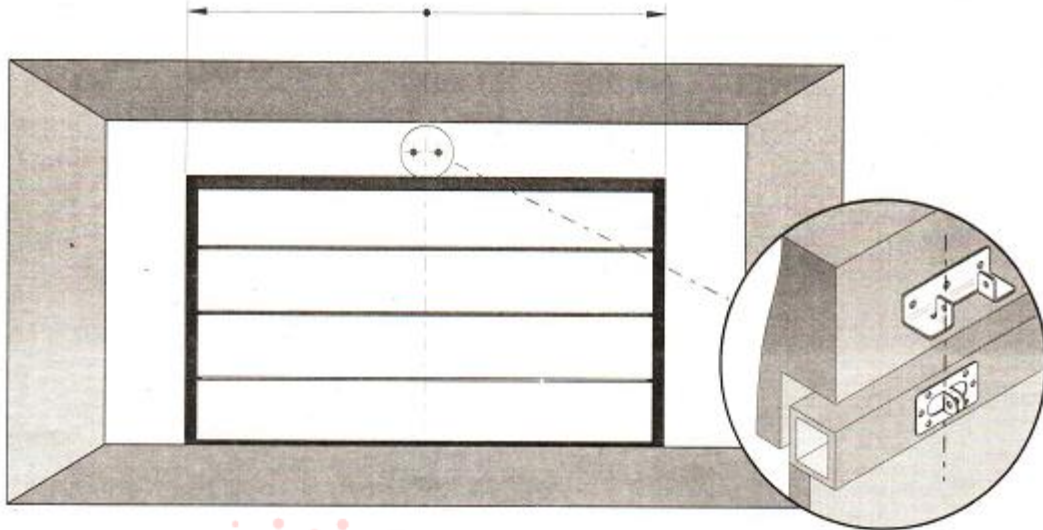
استیل

3

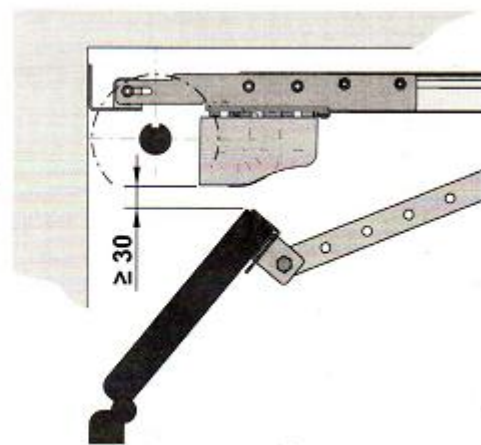
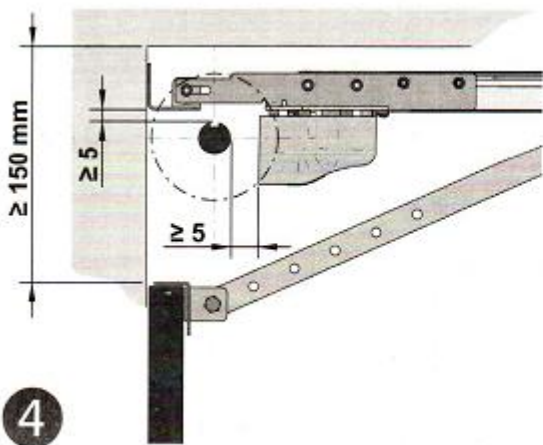
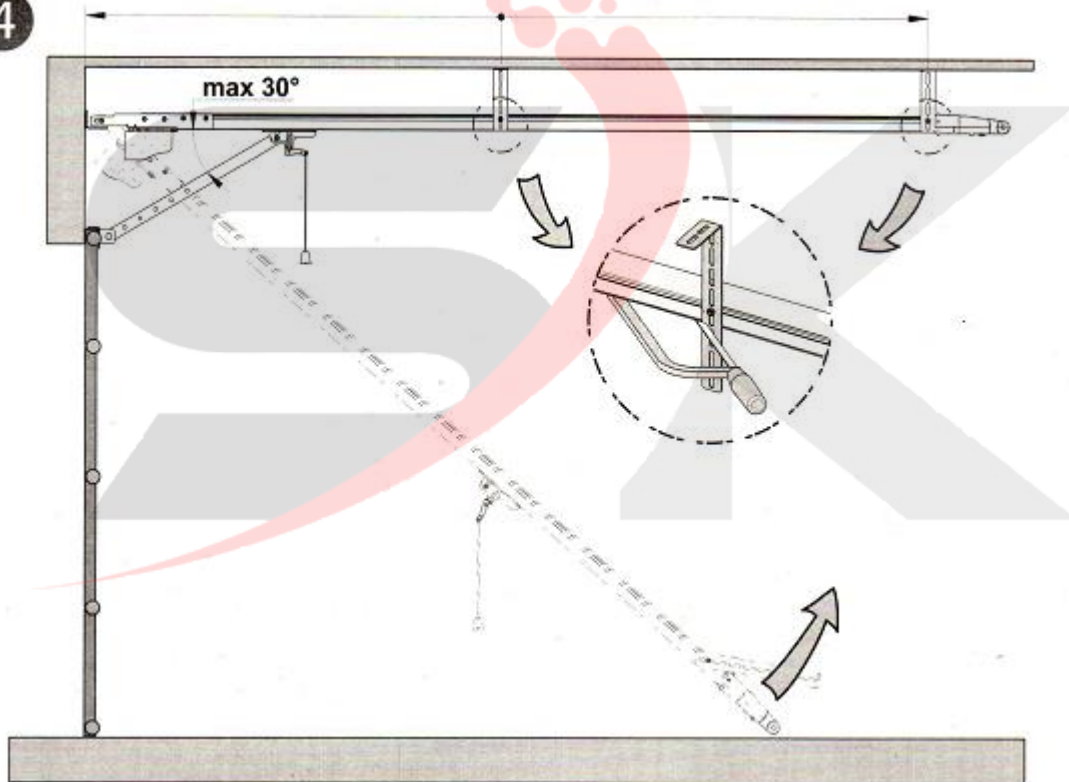


۴- مکان نصب پلیتهای روی در متحرک و پایه انتهایی ریل و رابط های ریل به سقف

4

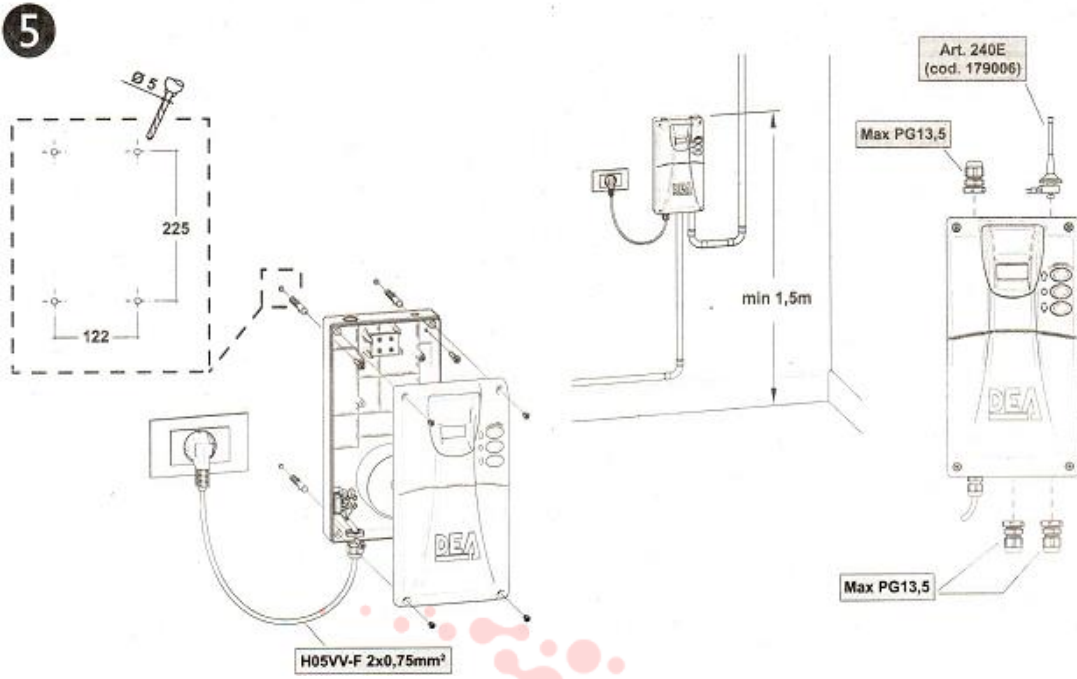


4

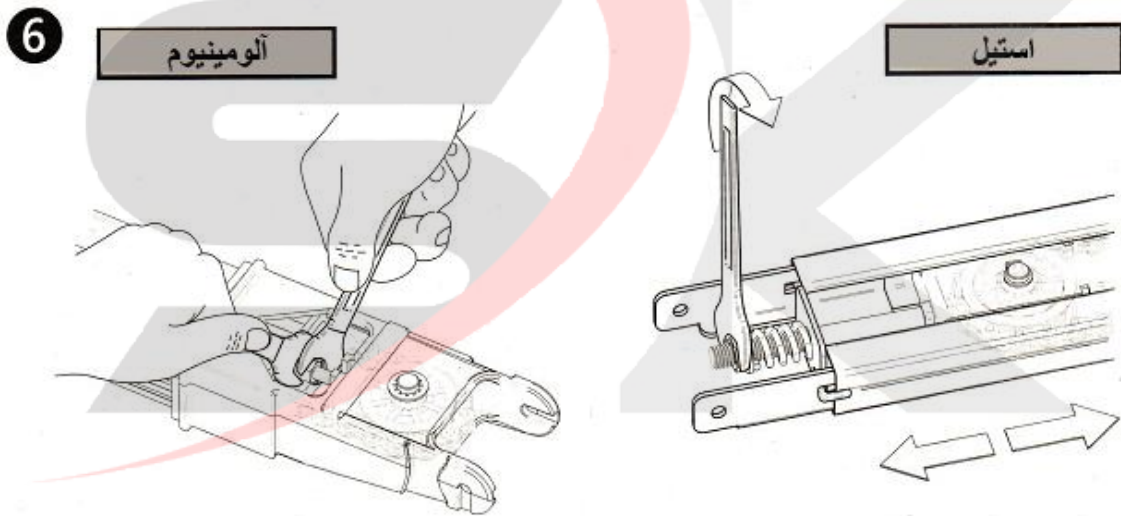


4

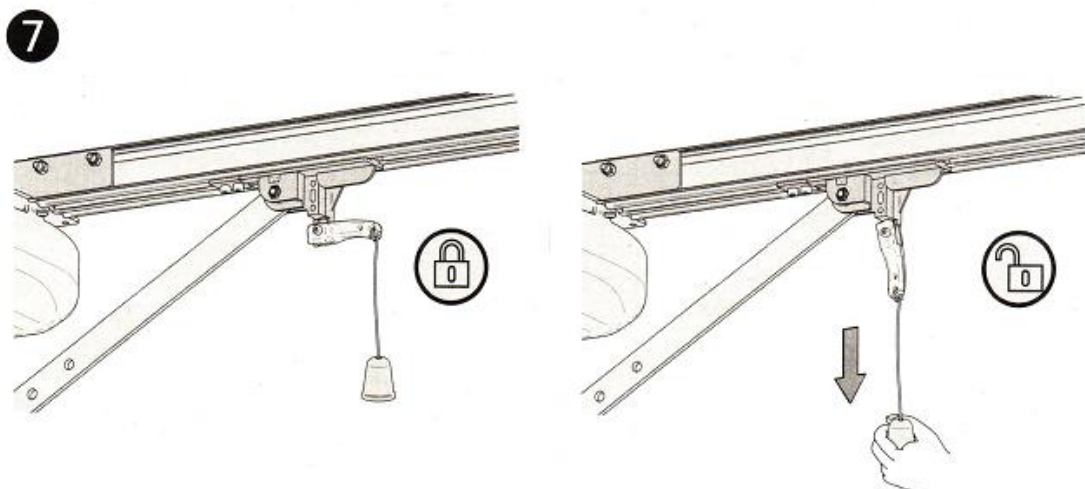
۵- محل نصب تابلو فرمان ، گلندها و داکت کشی



۶- نحوه تنظیم کشیدگی زنجیر از طریق هرزگرد انتهای ریل



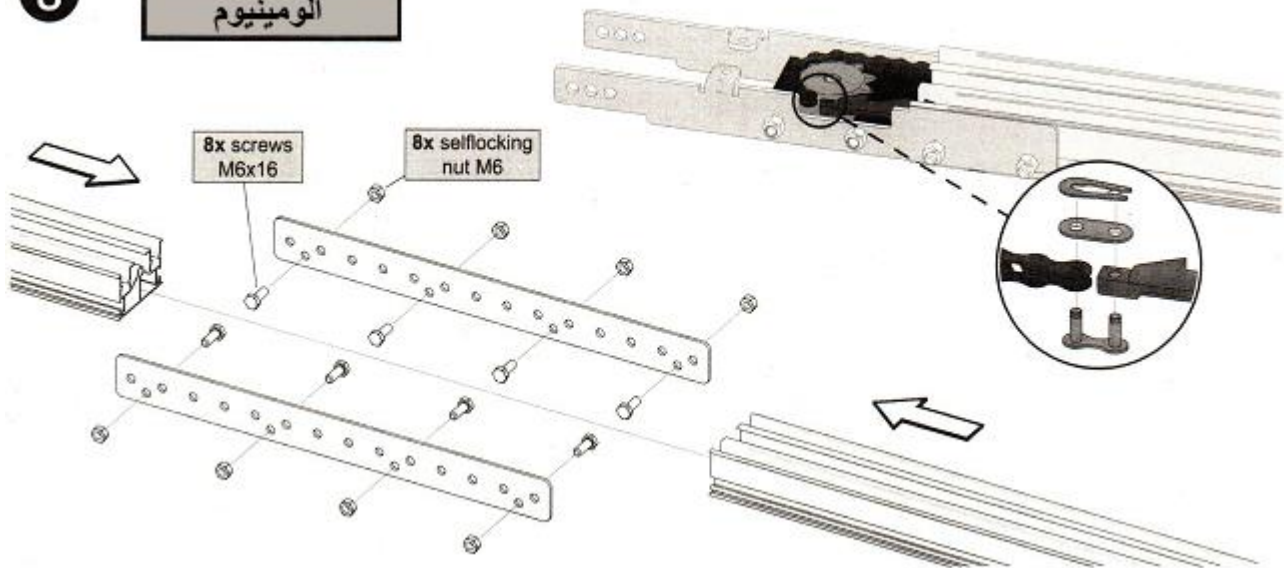
۷- نحوه خلاص کردن سیستم



نحوه نصب قفل زنجیر و نصب دو ریل به یکدیگر

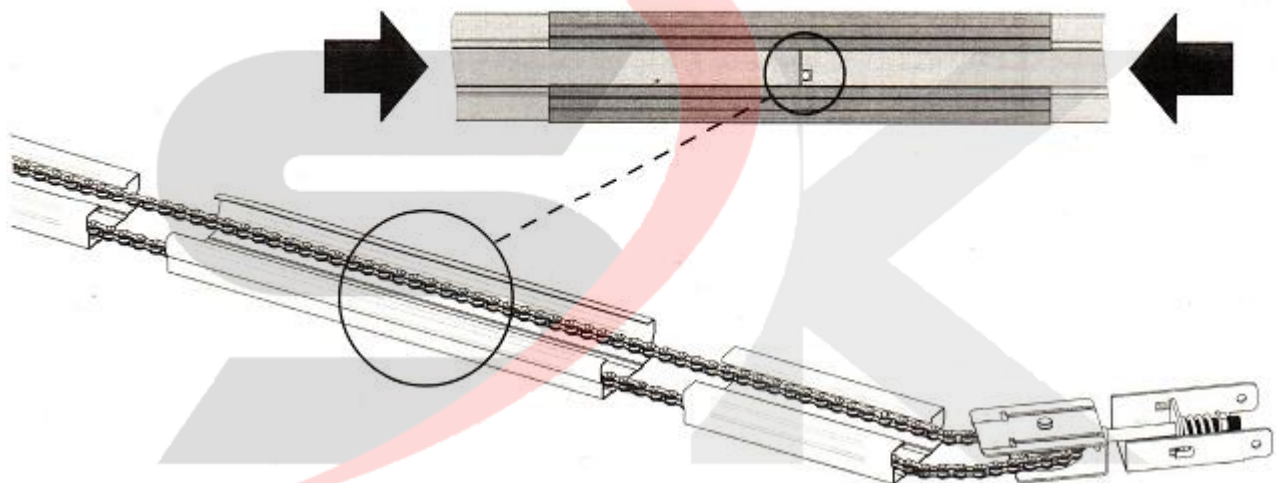
8

آلومینیوم



8

استیل



توجه: اگر سیستم را به نحوی نصب می نمایید که موتور نزدیک در باشد از ضامن خلاص کنی که داخل پک گذاشته شده استفاده نماید و طبق شکل تعویض کنید.

9

